

- Modification à la volée des paramètres moteurs (position, vitesse, accélération).
- Autonome et programmable
- Multi protocole de communication
- Boucle ouverte



- **Actionneurs linéaires avec électronique intelligente embarquée**

Références	Tension (V)	Courant (A)	Resistance (Ω)	Inductance (mH)	Longueur de vis (mm)	Force (N)	Vitesse (mm/sec)	Communi-cation
EZYACT42 40-E43-A	24	2	1,56	1,9	150	350	7,62	USB , RS485
EZYACT42 40-E43-B	24	2	1,56	1,9	150	225	6,4	USB , RS485
EZYACT42 40-E43-C	24	2	1,56	1,9	150	110	38,1	USB , RS485
EZYACT42 40-E43-P	24	2	1,56	1,9	150	680	4,5	USB , RS485
EZYACT42 40-E43-A- CANopen	24	2	1,56	1,9	150	350	7,62	USB , RS485, CANopen
EZYACT42 40-E43-B- CANopen	24	2	1,56	1,9	150	225	6,4	USB , RS485, CANopen
EZYACT42 40-E43-C- CANopen	24	2	1,56	1,9	150	110	38,1	USB , RS485, CANopen
EZYACT42 40-E43-P- CANopen	24	2	1,56	1,9	150	680	4,5	USB , RS485, CANopen



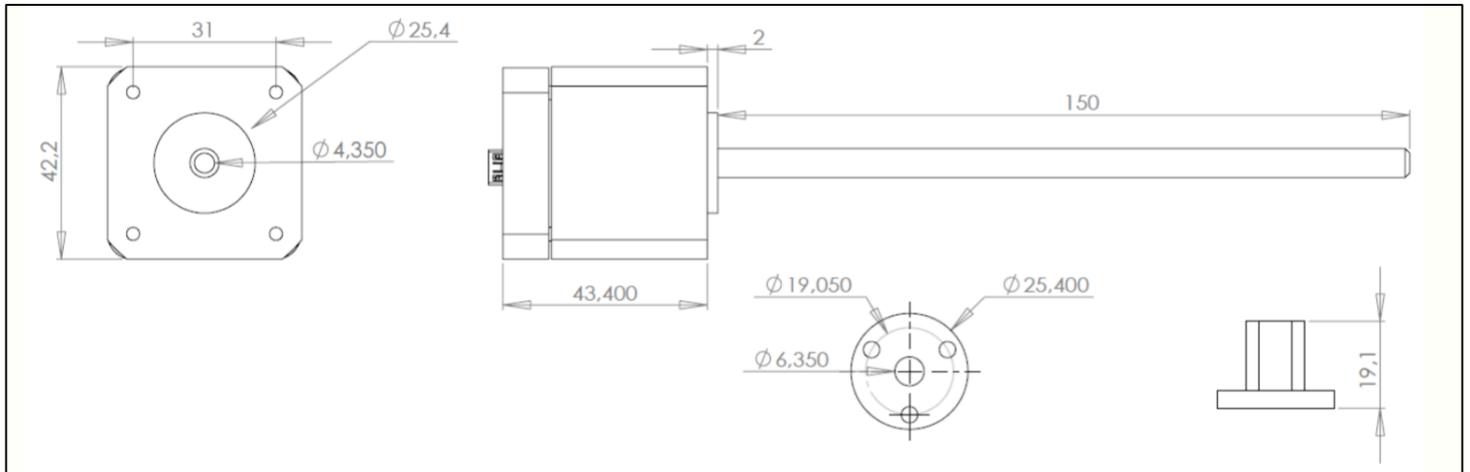
- **Caractéristiques**

Technologie	Pas à pas
Bride / Nema	42mm / Nema 17
Electronique	Intégrée
Boucle	Ouverte
Tension d'alimentation	9 à 28 Vdc
Pilotage	I/Os, codeur externe, communication
Nombre d'entrées	3 digitales et 1 analogique
Nombre de sorties	1 sortie digitale +5V et sortie digitale VDD
Micro pas	De 1 à 256
Modification à la volée des paramètres	Oui
Conformité	Conforme RoHS
Compatible avec LabVIEW	Oui
Câbles fournis	Oui

- **Linear Travel / Step**

Screw Ø	Inches	mm	Lead Code
0,250" (6,35mm)	0,0001563	0,0039"	P
	0,0003125	0,0079"	A
	0,000625	0,0158"	B
	0,00125	0,0317"	C

- Dimension 2D (Version Externe)



- Evolution de la force en fonction de la vitesse
(24V, 2A RMS Phase Current, 256 μ Steps)

